

ЛД-260X представляет собой своего рода компактную систему сбора данных облака точек LiDAR среднего уровня, интегрированный лазерный сканер HESAI Pandar XT, систему позиционирования и определения ориентации GNSS и IMU, а также блок управления хранилищем, способный в режиме реального времени, динамически, массово собирать высокоточные данные облака точек и обширную информацию об изображениях. Он широко используется для получения трехмерной пространственной информации в геодезии, электроэнергетике, лесном хозяйстве, сельском хозяйстве, землеустройстве.

Спецификация

ЛД-260X		
	Имя элемента	Системные параметры
ЛД-260X Параметры	Масса	1,26 кг
	Точность измерения	Менее 0,1 м/0,05 м (при 150 м)
	Рабочая температура	-20°C~65°C
	Диапазон мощности	12 В- 24 В
	Потребление	10 Вт
	Несущая платформа	DJI M300, M600 PRO и другие бренды
	Хранилище	64 ГБ памяти, максимальная поддержка TF-карты 128 ГБ
Лидар	Диапазон измерения	80 м при коэффициенте отражения 10% (макс. 300 м)
	Лазерный класс	905 нм, класс 1 (МЭК 60825-1:2014)
	Канал	32 канала
	Точность диапазона	±1 см (типичное значение)
	Частота сканирования	10 Гц, 20 Гц
	данные	Тройное эхо 1 920 000 точек/сек.
	поле зрения	360°, регулируемый
	Лазерный датчик	ХЕСАИ Пандар ХТМ2Х
POS-блок	Частота обновления	200 Гц
	Точность курса	0,017°
	Точность шага	0,005°
	Точность прокатки	0,005°
	Точность положения	≤0,05 м
	Тип сигнала ГНСС	GPSL1/L2/L5 ГЛОНАССL1/L2 БДС В1/В2/В3 ГАЛ E1/E5a/5b
Программное обеспечение для предварительной обработки	POS программное обеспечение	Выходная информация: положение, скорость, отношение
	Программное обеспечение для облака точек	Выходной формат данных облака точек: формат LAS, пользовательский формат TXT
Камера (опция)	Модель камеры	Sony a 6000 или другой бренд того же уровня
	Эффективный пиксель	24 мегапикселя
	Триггерное событие	Триггер расстояния или времени
	Вес (г)	135



Пожалуйста, не стесняйтесь обращаться к нам, если вы заинтересованы в этом продукте.