

GO5-часовой всеобъемлющий трубопровод робот



Робот в Всеобъемлющем трубопроводе GO5-часа подходит для традиционных роботов обнаружения видеонаблюдения, таких как: [Осадок](#) Может использоваться для городских стоков, водопропускных труб, водопропускных труб, речных каналов и т. Д.

Объем:

Городские стоки, водопропускные трубы, водопропускные трубы, речные дорожки

Обзор продукта

Робот GO5-часовой трубопровод состоит из трех частей: спирального движительного гусеница, кабельного лотка и терминала дисплея и управления. Подходит для традиционных роботов обнаружения видеонаблюдения, таких как. [Осадок](#) С DN 600 мм или выше и высоким уровнем воды его можно использовать в городских стоках, водопропускных трубах, водопропускных трубах, реках и т. Д.

Особенности продукта

1. Инновации и продвижение, ловкость и легкость.

2. Сильная долговечность, непрерывная работа;
3. Удобный контроль, сэкономить время и усилия.
4. Универсальное оборудование, спасает беспокойство и усилия.
5. Одновременное обнаружение и интегрированная передача;

Технические спецификации

Применимая среда

1. Труба или коробка водопропускная труба с диаметрами труб более 600 мм.
2. В полуотвернутой среде уровень воды должен составлять 200 мм или более, а уровень воды должен составлять 300 мм или более с помощью цифрового обнаружения сонара.
3. Илот.

Длина проводки

Стандартный плавающий кабель 350 м (может быть настроен плавающий кабель 2050 м);

Сильно ездить

Crawler-это двухосевой винт, причем текущая среда составляет максимальную скорость 0,5 м/с, а обратная водная среда составляет максимальную скорость 0,2 м/с.

Супер длинный источник питания

Батарея 32,9Ан является стандартным оборудованием.

Общий

Go 5Н серии серии трубопровода Decitevation Robot Robot Universal Cable Panel с объективом.

Расширение функциональности

Оснащен сонарским зондом: приобретает внутренние контуры стен и состояния осадения некоторых подводных трубопроводов одновременно во время обнаружения видеонаблюдения,

достигая подводного обнаружения CCTV и синхронного обнаружения подводного сонара.

Оснащен стержнем зонда позиционирования: работает с детектором трубопровода, чтобы точно идентифицировать тока тока трубопровода.

Оснащен 2D -лазером: синхронно снимает профиль внутренних стен труб над поверхностью воды во время процесса обнаружения видеонаблюдения, создавая модели трубопроводов в сочетании с сонаром.

Оснащен подразделениями IMU (гироскопы): всеобъемлющий трубопровод точно определяет робот и объединяет его с двумерными лазерами, сонаром и другими данными для определения координат вентиляционных технологий.

Если вы заинтересованы в этом продукте, пожалуйста, не стесняйтесь обращаться к нам.