

Scanner LIDAR 3D Condividi Slam S20

Panoramica dettagliata

Integrated lightweight body

Type-C fast charging

Bluetooth + WIFI6
One-touch connection

Aluminum alloy material

Quick-dismantle battery handle

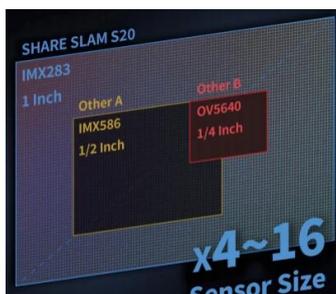
Type-C/TF card data transmission

Operation time up to 150 minutes

Newly upgraded RTK antenna

Centering Rod new reinforced connection kit

Standard upgraded positioning board for GCP



Sensore di immagine di un formato grande da un pollice

Dotato di sensori CMOS a formato grande da un pollice a doppio pollice, con dimensioni di pixel di 2,4 µm e 16 megapixel efficaci per lente. Questa configurazione fornisce una chiarezza fotografica avanzata e una colorazione più accurata e chiara della nuvola di punti.



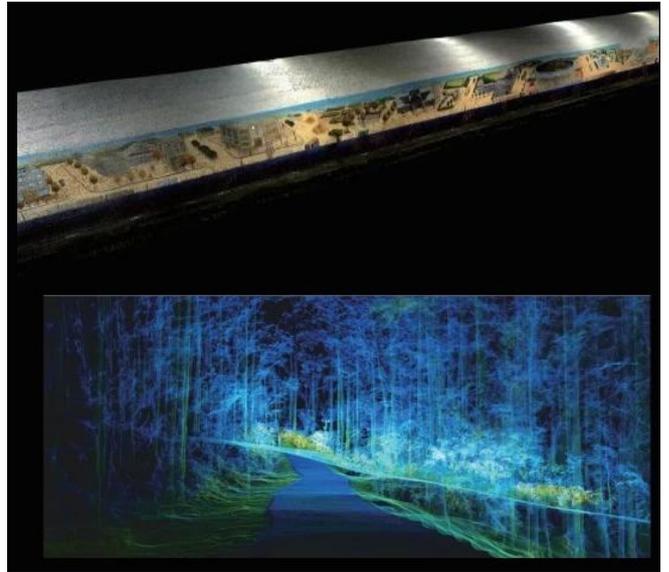
Cloud Point color color precisa

Con la sincronizzazione hardware a livello di sistema a livello di microsecondi, ciò si traduce in dati di cloud di punti altamente accurati. Garantisce l'integrazione senza soluzione di continuità delle nuvole di punti di colore e di intensità.



Shutter meccanico di livello professionale

L'otturatore meccanico consente l'esposizione globale senza effetto gelatina. Ciò garantisce una colorazione più accurata della nuvola di punti colorata e rende le foto altamente adatte alla modellazione di fotogrammetria a pisolino.



Alimentato da algoritmi proprietari

[Slam Rtk Lidar Scanner Factory diretto dalla Cina](#), Il sistema offre prestazioni robuste con gli algoritmi di Lidar e Visual Slam di Share ".



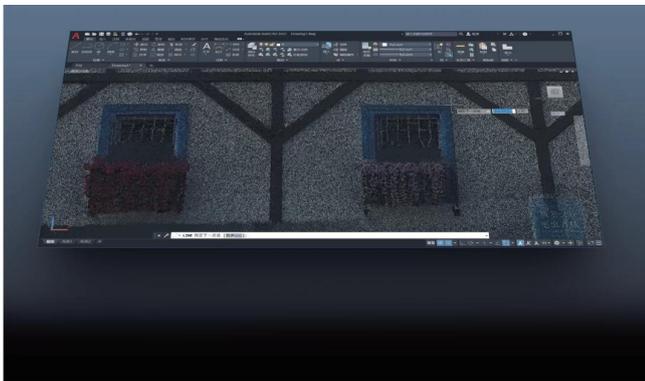
Apri interfacce hardware

Apri le interfacce hardware abilita la collaborazione multiplatforma. Open SDK supporta la comunicazione del dispositivo, il trasferimento dei dati e il controllo operativo, ideale per nuove apparecchiature di rilevamento (ad es. Sistemi di intelligence incorporati).



Foto supportano la modellazione 3dgs

Beneficiando della fotocamera di grande formato da un pollice e combinata con la tecnologia dei metadati della posa dell'immagine, le foto sono chiare con colore uniforme. Questo li rende più adatti per la generazione di modelli di splatting gaussiana 3D.



Ottimizzato per i flussi di lavoro post-elaborazione

Cloud di punta Data si integrano perfettamente nei flussi di lavoro BIM/CAD. Sfruttare i dati dei punti cloud ad alta precisione consente una mappatura e una modellazione efficienti.



Supporta la generazione del modello mesh

I dati grezzi sono completamente accessibili agli sviluppatori di software, consentendo loro di elaborare i dati utilizzando i propri algoritmi SLAM. Le foto possono essere utilizzate per i modelli mesh, soddisfacendo le esigenze di elaborazione dei dati in vari settori.

Specifiche

Parametro fisico	
Peso	1,07 kg (Con Bateria)
Batteria	14,8V 3150 mAh
Durata	150 minutori
Carica	USB-C 30W (ricarica rapida)
Magazzinaggio	256 GB (scheda SD)

Livello di protezione	IP54
Temperatura di lavoro	-20 °C -55 °C
Piattaforma di trasporto	Manuale
Modalità di lavoro	Puro slam, checkpoint e rtk
Unità laser	
Intervallo di rilevamento	40m@10%, intervallo massimo 70m
Precisione relativa	1 cm
Precisione assoluta	5 cm
Lidar fov	H: 360° - V: 52° H: 360° - V: 52° H: 360° - V: 52°
Classe Lidar	Classe 1
Tassi di punta	200.000 punti/sec
Unità GNSS (POS)	
RTK	Integrato
Precisione RTK	H: 0,8cm 1ppm - V: 1,5cm 1ppm
Camera	
Numero di fotocamera	2
Risoluzione del potere	24 milioni di pixel in totale
Tasso di risoluzione della singola fotocamera	12 milioni di immagini
Angolo di photo campo di vista	360 °*270 °
Formato fotografico	.png
Dati e software	
Spessore del punto	Entro 1 cm
Metodo di elaborazione	Soluzione in tempo reale/ post soluzione
Precisione assoluta	Meglio di 5 cm
Precisione relativa	Meglio di 1 cm
Formato di cloud point	Formati comuni come.LAS, PCD, PLY, ECT
Point cloud	Supporto Anteprima delle nuvole di punti colorati
Software mobile	Supporta iOS e Android
Software desktop	Supporta l'uscita di un clic delle nuvole di punti a colori
Brucia di nuvola di punti costruita	Support Point Cloud e Image Space Association Vie