

Radar subterráneo LMX200 **Dispositivo de ubicación de servicios públicos**

Hacer que el posicionamiento de radar sea más conveniente



El LMX200 TM es el dispositivo de ubicación de utilidad subterráneo líder (GPR) actualmente en el mercado.

El LMX200 TM proporciona información sin precedentes y confiabilidad objetivo para detectar características subterráneas, como no descubrir previamente:

- ▶ Tuberías no metálicas que contienen PVC y cemento de asbesto
- ▶ Alambre subterráneo
- ▶ Tuberías de aguas pluviales de concreto y sistemas de alcantarillado
- ▶ Utilidad que falló el cableado trazador instalado
- ▶ Tanques de almacenamiento subterráneo y azulejos de drenaje
- ▶ Componentes del sistema de tanques sépticos
- ▶ Estructuras no de uso no utilizado como cajas fuertes, paredes de base, almohadillas de concreto y otros

Los sistemas de obras públicas y los gobiernos locales necesitan localizar y marcar sistemas subterráneos. Esto lo ayudará a planificar su proyecto y evitar riesgos y peligros. El LMX200 TM esE LMX100 TM ofrece más funciones para ayudarlo a buscar y mapear estas utilidades. Agrega un poderoso modo de escaneo de cuadrícula y la capacidad de aprovechar al máximo la vista dividida y MAPView utilizando un GPS externo. El LMX200 TM también permite la exportación de datos para el procesamiento posterior, el archivo, la referencia y las características de mapeo adicionales en EKKO_Project TM

LMX200 TM Características

**Powerful touch screen display unit
with enhanced on-site capabilities:**

- Line Scan Mode with SplitView®
- Grid Scan
- MapView
- Wi-Fi On-site Mini-Reports

*External GPS required

USB for data transfer

- Further post processing in EKKO_Project™**
- Data referencing and archiving

** Optional EKKO_Project GPR data analysis software

**Lightweight
fiberglass cart frame**

- No metal parts that would interfere with GPR signals

Lead acid gel cell battery

- Long lasting
- Swappable

GPR Sensor

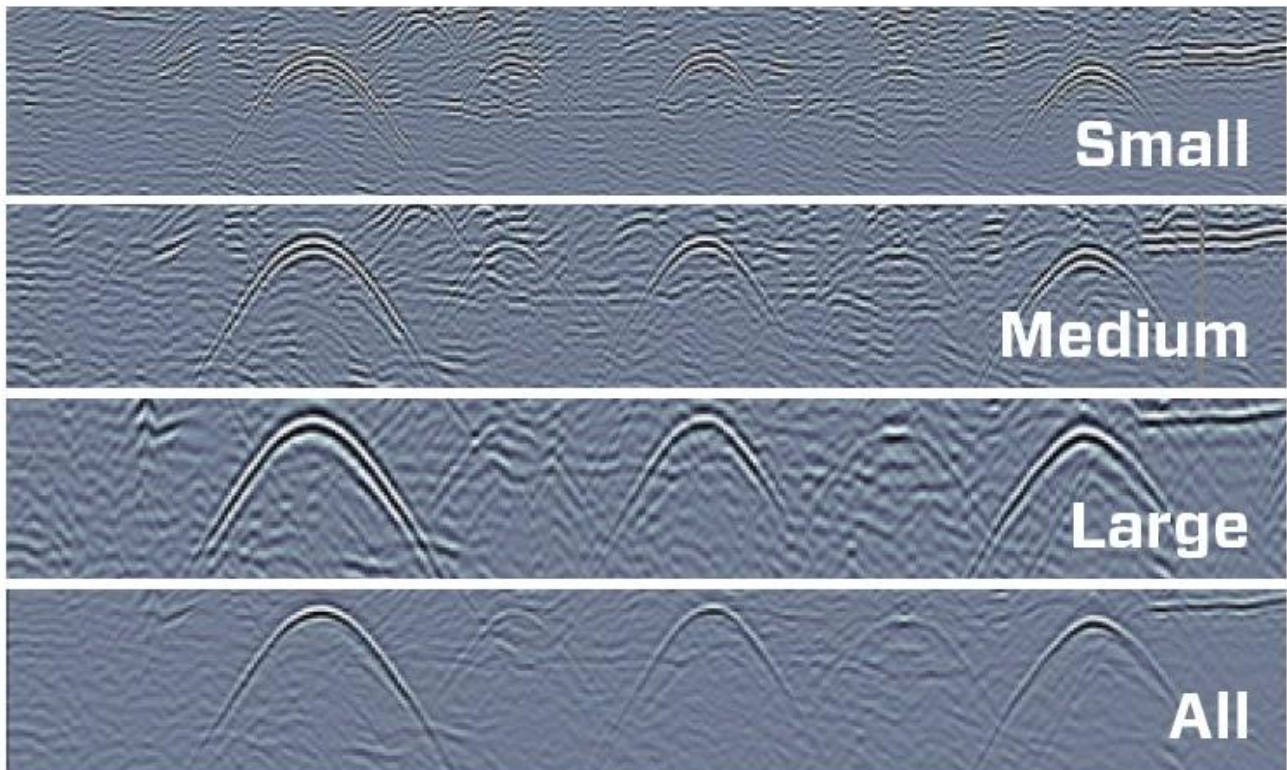
- Patented ultra-wideband (UWB) 250 MHz GPR antenna
- DynaT™ for Dynamic Target enhancement

Optional External GPS

- Higher accuracy geo-referencing of targets for post processing in CAD and GIS software
- Enables SplitView and higher accuracy MapView images



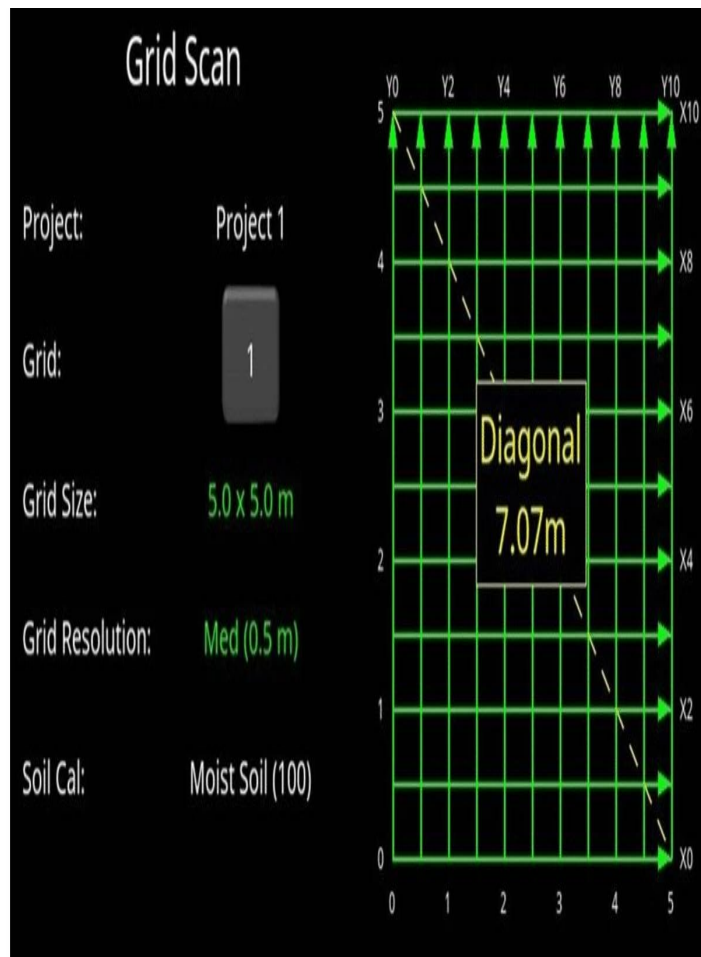
Función de visualización de campo



interpretación

Clasificar objetivos en tiempo real por interpretación de campo. Simplemente toque la pantalla y seleccione entre una variedad de opciones codificadas por colores.

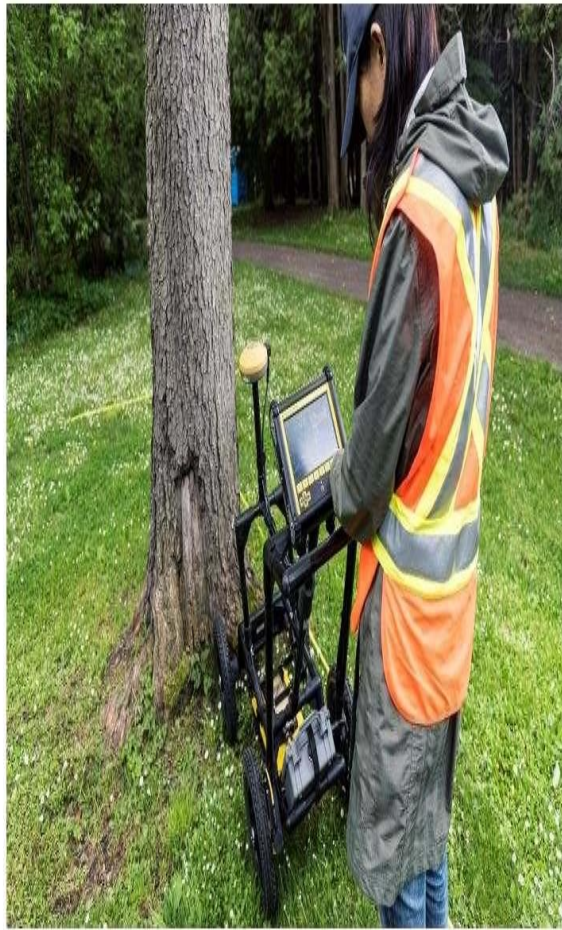
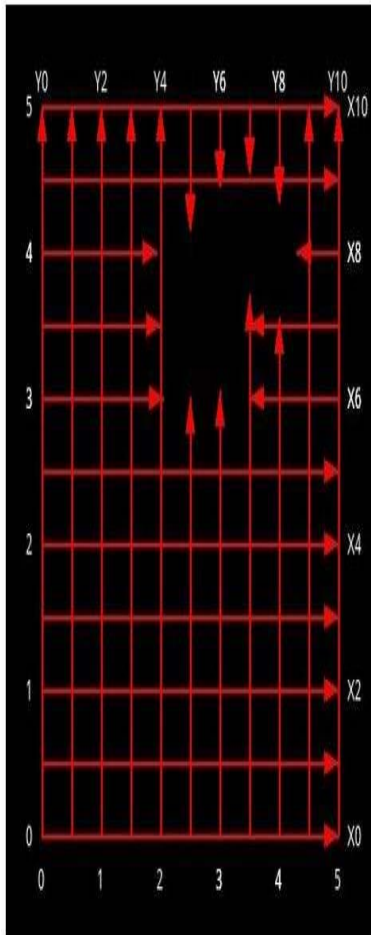
Mejora del objetivo dinámico (Dynat[™])



Dyna t[™]

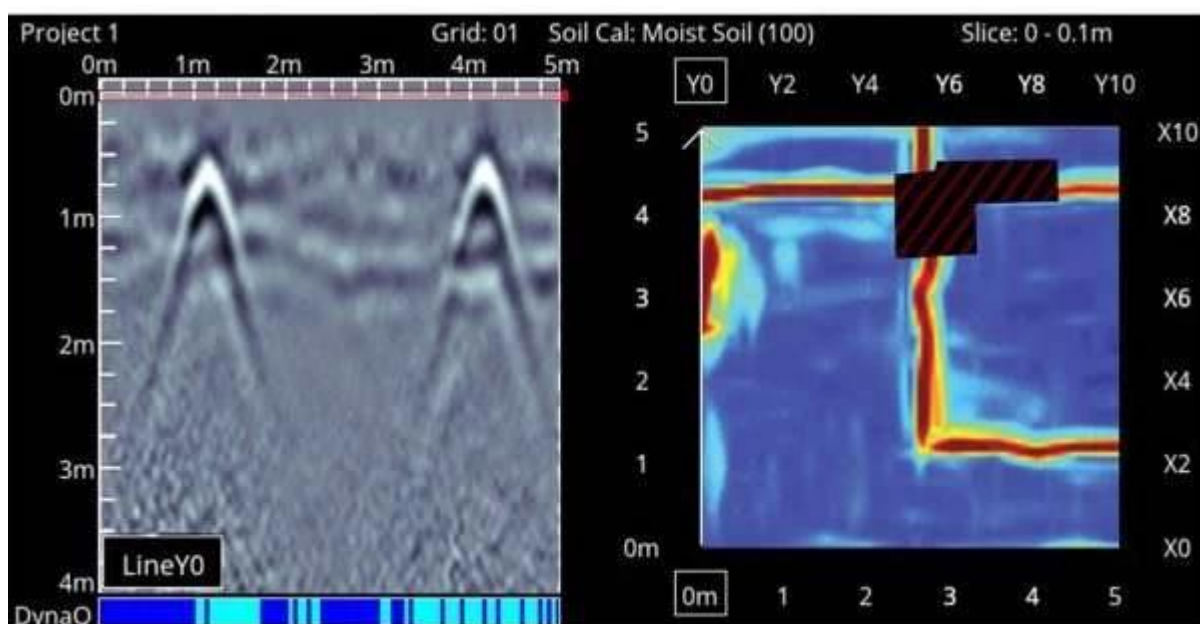
Dynat[™] es nuestra extensión de objetivo dinámico patentada que optimiza la visualización de objetivos pequeños, medianos y grandes. La alternancia de estas vistas mostrará características subterráneas adicionales, proporcionando ideas sin precedentes y confiabilidad objetivo en el campo.

Modo de escaneo de cuadrícula



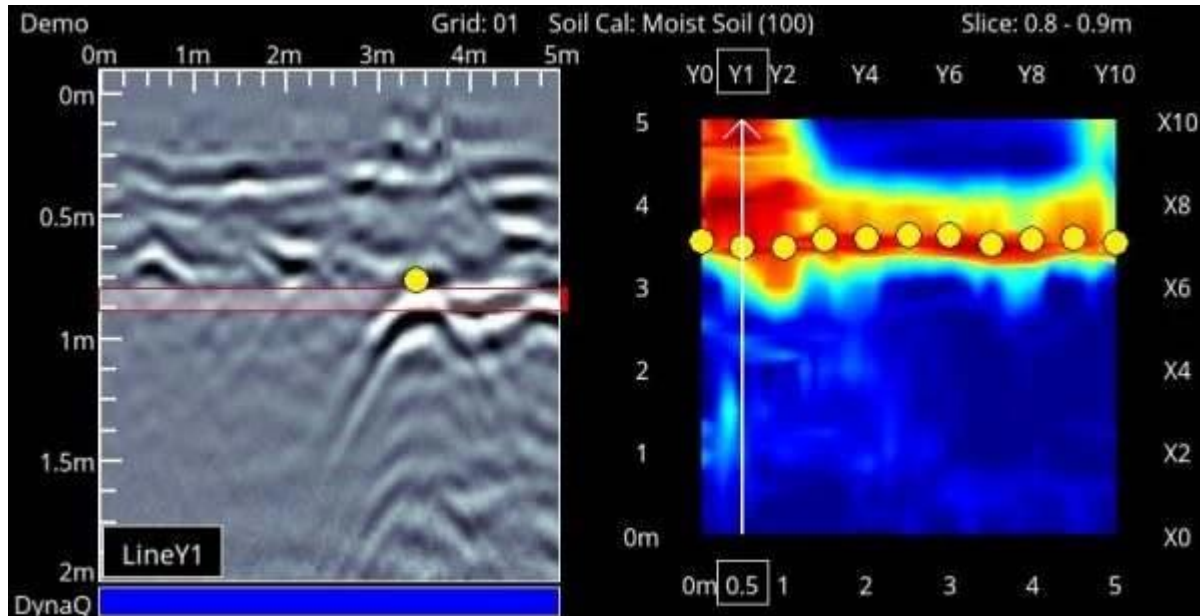
Configuración de cuadrícula simple y colección de cuadrícula guiada en la pantalla

Elija entre cuatro tamaños de cuadrícula estándar. El sistema lo guía a través de la configuración y la colección de la cuadrícula.



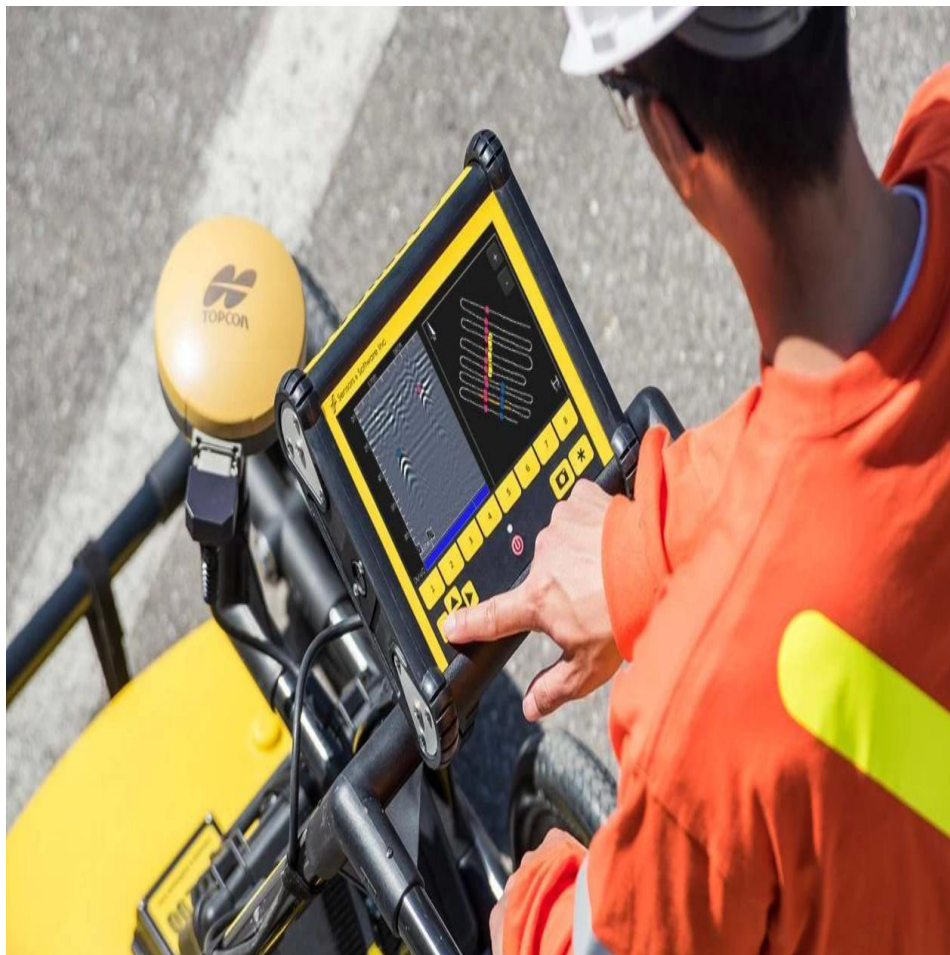
Colección de línea de cuadrícula flexible con evasión de obstáculos adicional

El sistema lo guía para recolectar cuadrículas alrededor de los obstáculos. También puede recolectar cuadrículas de forma extraña simplemente terminando una línea más corta o saltando una línea por completo.



Vista de rebanadas

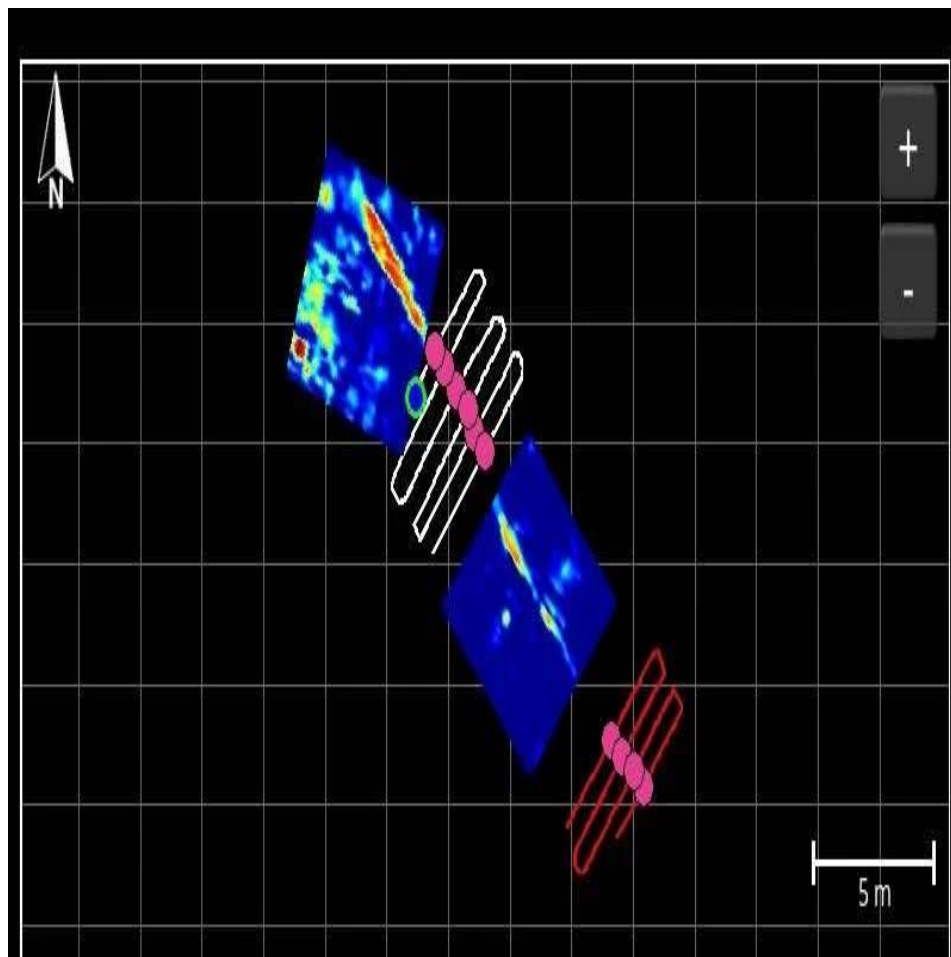
Un toque simple de un botón generará rodajas de profundidad a partir de las cuadrículas completas e incompletas en el campo.



Ver, guardar y compartir cuadrículas recolectadas en los campos

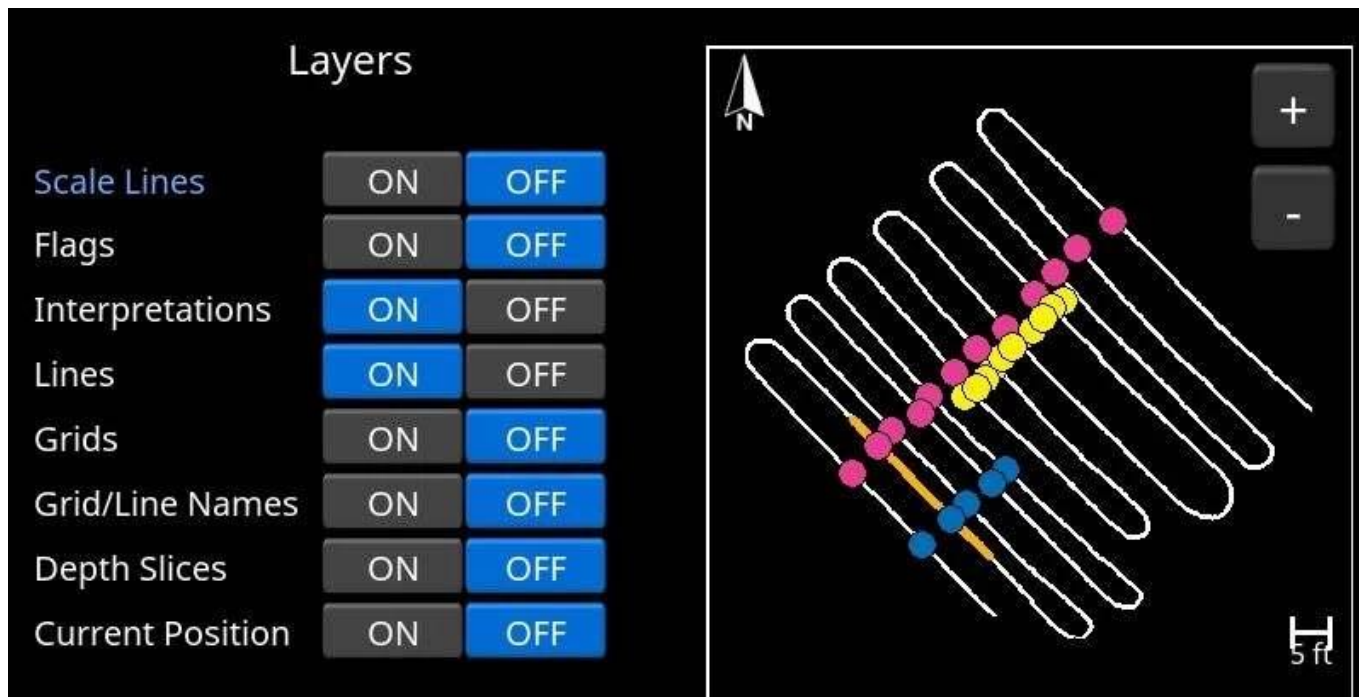
Muestra las interpretaciones de líneas de cuadrícula, banderas o campos recolectados junto con la imagen de corte de profundidad a la derecha. Luego puede asociar la interpretación con la imagen de corte de profundidad de un vistazo.

Características adicionales con GPS externo



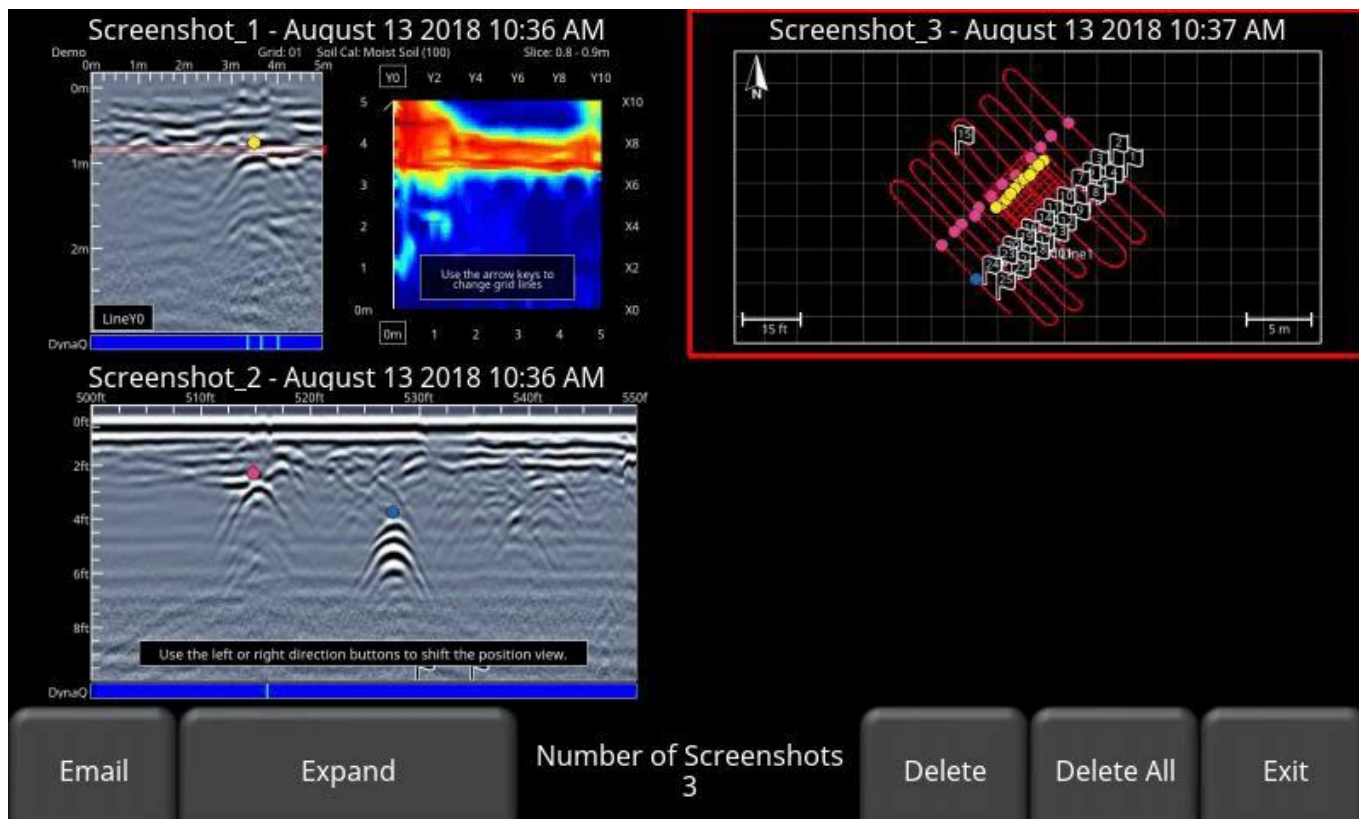
Splitview

Combina los beneficios de LineView y MapView en una pantalla. El lado MapView de la pantalla muestra todos los datos GPR recopilados y donde el LMX200[™] se encuentra actualmente dentro del área de la encuesta. Mientras tanto, el lado de LineView muestra datos de sección transversal, lo que le permite verificar rápidamente las relaciones espaciales entre los objetivos y determinar si la serie es correcta. La hipérbola es una línea recta.



Visualización de la vista de mapa

Vea un pájaro poderoso y significativo "Vista de ojo de su sitio del mapa de su sitio, que incluye rutas de encuestas, rebanadas de profundidad, interpretaciones de campo, banderas y líneas recolectadas.

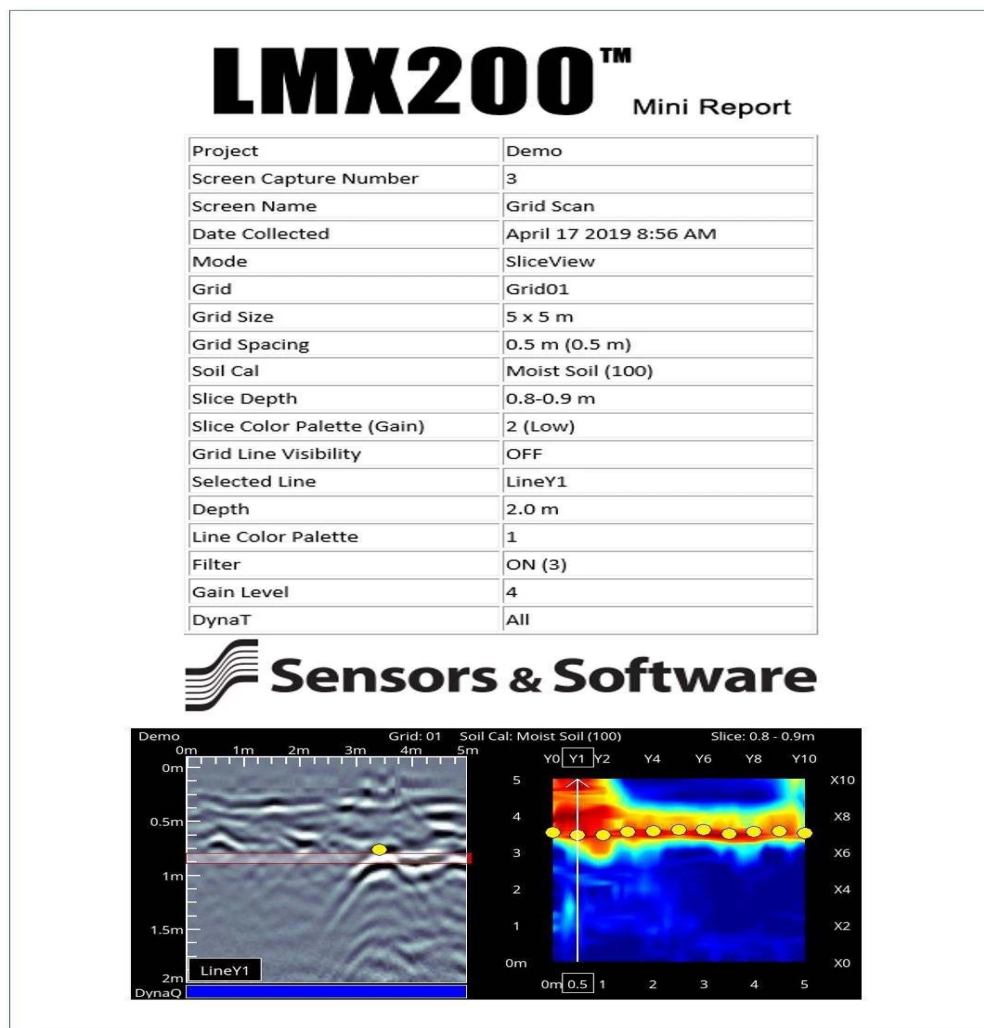


Capa de vista de mapa

Encienda y apague varias capas para optimizar las vistas, generar imágenes más completas de todo el sitio y capturar capturas de pantalla para mejorar los informes directamente desde la unidad de

visualización.

Varias posibilidades de exportación de datos



Ver y compartir fácilmente capturas de pantalla capturadas con Wi-Fi Mini Report

La galería de pantalla de captura de pantalla muestra una vista de mosaico de la pantalla guardada presionando el botón de la cámara. Seleccione una captura de pantalla y envíela por correo electrónico como un mini informe.



	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K
1	Name	Count									
2	Pink	5									
3											
4	Tool	Interpretation	GPR Line	Position (m)	Depth (m)	Velocity	GPS-Easting (29S)	GPS-Northing (29S)	Latitude	Longitude	GPS-Elevation
5	Point	Pink	Lineset/line4	2.01	0.48	Wet Soil (0.08 m/ns)	484187.65	4298429.14	38.83452	-9.182184	16.63
6	Point	Pink	Lineset/line4	3.02	0.32	Wet Soil (0.08 m/ns)	484187.81	4298429.13	38.83452	-9.182183	16.6
7	Point	Pink	Lineset/line4	4.21	0.27	Wet Soil (0.08 m/ns)	484188.05	4298428.97	38.834519	-9.18218	16.59
8	Point	Pink	Lineset/line4	5.16	0.51	Wet Soil (0.08 m/ns)	484188.38	4298428.8	38.834517	-9.182176	16.56
9	Point	Pink	Lineset/line4	6.89	0.62	Wet Soil (0.08 m/ns)	484188.38	4298428.8	38.834517	-9.182176	16.56

Compartir rápidamente los resultados de la encuesta directamente desde el campo

Crea informes instantáneos de la unidad de visualización que contienen capturas de pantalla de líneas, cuadrículas e información de MapView.



Archivo de interpretación de campo (.csv)

La información de interpretación agregada en el campo se guarda automáticamente en un archivo CSV que contiene profundidad, ubicación y coordenadas GPS.



Archivos de Google Earth [™] (.kmz)

Las rutas de encuesta e interpretaciones de campo se exportan automáticamente al archivo A.KMZ para ver en Google Earth [™]. Genere un mapa de instalaciones públicas atractivas trazando interpretaciones sobre SIG o imágenes aéreas y conectándolas para ver las rutas de las instalaciones públicas.

