

## Robot de tubería de Tarrain Go5-HR All-Terrain



El robot de tubería de terreno GO5-HR es adecuado para robots de detección de CCTV tradicionales como: [Lodo](#) Se puede utilizar para desagües urbanos, alcantarillas, alcantarillas, canales fluviales, etc.

### **Alcance:**

Drenajes urbanos, alcantarillas, alcantarillas, ríos Ruts

### **Descripción General del producto**

El robot de tubería Tarrain GO5-HR consta de tres partes: un rastreador de propulsión espiral, una bandeja de cables y un terminal de pantalla y control. Adecuado para robots de detección de CCTV tradicionales como. [Lodo](#) Con DN 600 mm o niveles de agua más altos y altos, se puede usar en desagües urbanos, alcantarillas, alcantarillas, ríos, etc.

### **Características del producto**

1. Innovación y promoción, destreza y ligereza.
2. Fuerte durabilidad, operación continua;

3. Control de control, ahorrar tiempo y esfuerzo.
4. Equipo universal, ahorra preocupación y esfuerzo.
5. Detección simultánea y transmisión integrada;

## Especificaciones técnicas

### Entorno aplicable

1. Alcance de tubería o caja con diámetros de tubería superiores a 600 mm.
2. En un entorno semi-agua, el nivel del agua debe ser de 200 mm o más, y el nivel del agua debe ser de 300 mm o más por detección de sonar digital.
3. Entorno de limo.

### Longitud de cableado

Cable flotante estándar de 350 m (se puede personalizar el cable flotante de 2050 m);

### Conducir con fuerza

El rastreador es una hélice de dos ejes, y el entorno actual es una velocidad máxima de 0.5 m/s y el entorno de agua invertido es una velocidad máxima de 0.2 m/s.

### Fuente de alimentación súper larga

Una batería de 32.9Ah es un equipo estándar.

### General

GO 5H Serie Pipeline Detección CCTV Robot Panel de cable universal con lente.

### Funcionalidad en expansión

Equipado con sonda de sonar: adquiere los contornos de la pared internos y los estados de deposición de algunos de la tubería submarina simultáneamente durante la detección de CCTV, logrando la detección de CCTV submarino y la detección sincrónica de sonar submarina.

Equipado con una varilla de la sonda de posicionamiento: funciona con un detector de tubería para identificar con precisión las ubicaciones de defectos de la tubería actual.

Equipado con láser 2D: adquiere sincrónicamente el perfil de las paredes interiores de la tubería sobre la superficie del agua durante el proceso de detección de CCTV, creando modelos de tubería combinados con sonar.

Equipado con unidades IMU (giroscopios): la tubería de todo terreno localiza con precisión el robot y lo combina con láseres bidimensionales, sonar y otros datos para determinar las coordenadas de ventilación.

Si está interesado en este producto, no dude en contactarnos.