

LD-260X ist eine Art kompaktes LiDAR-Punktwolken-Datenerfassungssystem der Mittelklasse mit integriertem HESAI Pandar XT-Laserscanner, GNSS- und IMU-Positionierungs- und Lagebestimmungssystem sowie einer Speichersteuereinheit, das dynamisch und massiv in Echtzeit arbeiten kann. Sammeln Sie hochpräzise Punktwolkendaten und umfangreiche Bildinformationen. Es wird häufig bei der Erfassung räumlicher 3D-Informationen in den Bereichen Vermessung, Elektrizität, Forstwirtschaft, Landwirtschaft und Landplanung eingesetzt.

Spezifikation

LD-260X		
	Artikelname	Systemparameter
LD-260X Parameter	Gewicht	1,26 kg
	Messgenauigkeit	Weniger als 0,1 m/0,05 m (@150 m)
	Arbeitstemperatur	-20°C~65°C
	Leistungsbereich	12 V- 24 V
	Verbrauch	10 W
	Trageplattform	DJI M300, M600 PRO und andere Marken
	Lagerung	64 GB Speicher, maximale Unterstützung 128 GB TF-Karte
Lidar-Einheit	Messbereich	80 m bei 10 % Reflexionsvermögen (max. 300 m)
	Laserklasse	905 nm Klasse 1 (IEC 60825-1:2014)
	Kanal	32 Kanäle
	Reichweitengenauigkeit	±1cm (typischer Wert)
	Scanfrequenz	10 Hz, 20 Hz
	Daten	Dreifaches Echo 1.920.000 Punkte/Sek
	Sichtfeld	360°, verstellbar
	Lasersensor	HESAI Pandar XTM2X
POS-Einheit	Aktualisierungsfrequenz	200 Hz
	Kursgenauigkeit	0,017°
	Tonhöhengengenauigkeit	0,005°
	Rollgenauigkeit	0,005°
	Positionsgenauigkeit	≤0,05 m
	GNSS-Signaltyp	GPS L1/L2/L5 GLONASS L1/L2 BDS B1/B2/B3 GAL E1/E5a/5b
Vorverarbeitungssoftware	POS-Software	Ausgabeinformationen: Position, Geschwindigkeit, Fluglage
	Punktwolkensoftware	Ausgabeformat der Punktwolkendaten: LAS-Format, benutzerdefiniertes TXT-Format
Kamera (Option)	Kameramodell	Sony ein 6000 oder eine andere Marke mit gleichem Level
	Effektives Pixel	24 Megapixel
	Auslösendes Ereignis	Entfernungs- oder Zeitauslöser
	Gewicht (g)	135



Bei Interesse an diesem Produkt können Sie sich gerne an uns wenden.