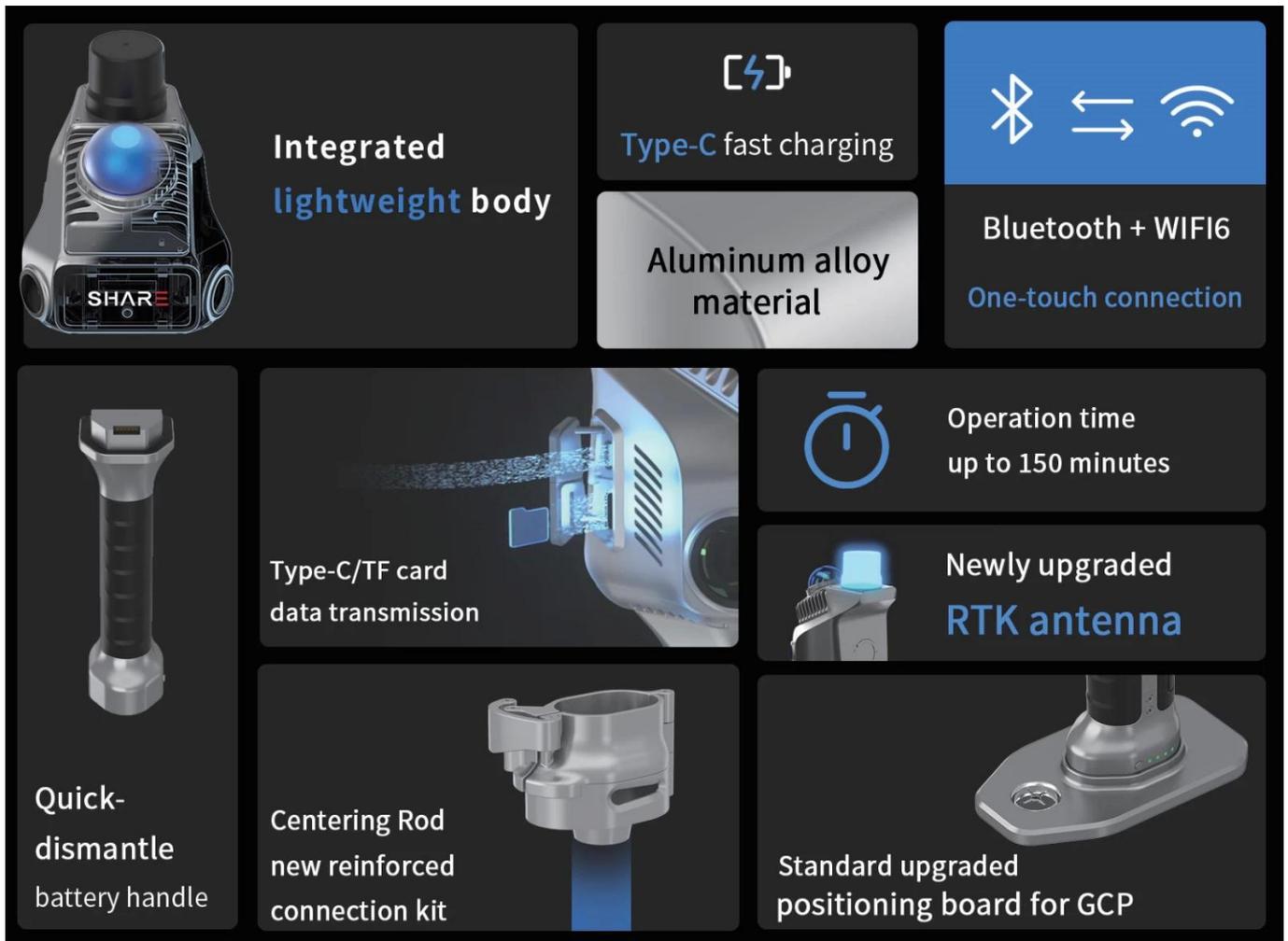
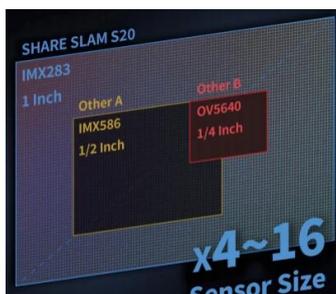


3D -Lidar -Scanner Share Slam S20

Detallierte Übersicht



- Integrated lightweight body**: Image of the scanner's main body.
- Type-C fast charging**: Icon of a lightning bolt in a square.
- Bluetooth + WIFI6**: Bluetooth and Wi-Fi icons. **One-touch connection**.
- Aluminum alloy material**: Image of a metal surface.
- Operation time up to 150 minutes**: Stopwatch icon.
- Type-C/TF card data transmission**: Image of a Type-C port and a TF card slot.
- Newly upgraded RTK antenna**: Image of the RTK antenna on the scanner.
- Quick-dismantle battery handle**: Image of the battery handle.
- Centering Rod new reinforced connection kit**: Image of the centering rod and connection kit.
- Standard upgraded positioning board for GCP**: Image of the positioning board.



Ein Zoll großer Bildungssensor

Ausgestattet mit doppelten CMOS-Sensoren mit zwei Zoll großem Format mit einer Pixelgröße von 2,4 µm und 16 effektiven Megapixeln pro Linse. Diese Konfiguration liefert eine verbesserte Fotoklarheit und eine genauere und klare Point -Cloud -Colorisierung.



Präzise farbige Punktwolke

Mit der systemweiten Hardware-Zeit-Synchronisation auf Mikrosekundenebene führt dies zu hochgenauen Punkt-Cloud-Daten. Es gewährleistet eine nahtlose Integration von Farb- und Intensitätspunktwolken.



Mechanischer Verschluss

Der mechanische Verschluss ermöglicht die globale Belichtung ohne Geleeffekt. Dies gewährleistet eine genauere farbenfrohe Punktwolkenfarbe und macht die Fotos für die Modellierung der Photogrammetriemodellierung des Nickerchens sehr geeignet.



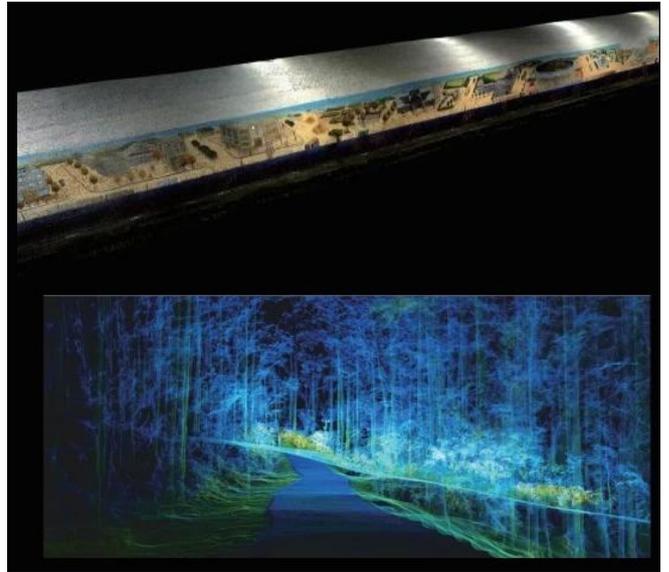
Öffnen Sie Hardware -Schnittstellen

Offene Hardware-Schnittstellen ermöglichen eine plattformübergreifende Zusammenarbeit. Open SDK unterstützt Gerätekommunikation, Datenübertragung und Betriebskontrolle, ideal für neue Vermessungsgeräte (z. B. verkörperte Intelligenzsysteme).



Optimiert für Nachbearbeitungsworkflows

Punktwolkendaten integrieren nahtlos in BIM/CAD -Workflows. Durch die Nutzung von Cloud-Daten mit hohem Genauigkeitspunkt ermöglicht eine effiziente Zuordnung und Modellierung.



Angetrieben von proprietären Algorithmen

[Slam RTK Lidar Scanner Factory Direkt aus China](#) Das System liefert eine robuste Leistung mit den proprietären Lidar-Slam- und visuellen SLAM-Algorithmen von Share 's. Dies verbessert die Echtzeit-Wolkendichte und die Farbdichte aus und macht es an verschiedene komplexe Szenarien anpassbar.



Fotos unterstützen die 3DGS -Modellierung

Die Fotos profitieren von der 1-Zoll-großformatigen Kamera und kombiniert mit der Bildpose-Metadaten-Technologie. Die Fotos sind mit einheitlicher Farbe klar. Dies macht sie besser für die 3D -Gaußsche Splating -Modellgeneration geeignet.



Unterstützt die Generierung der Netzmodell

Rohdaten sind für Softwareentwickler vollständig zugänglich, sodass sie die Daten mithilfe ihrer eigenen SLAM -Algorithmen verarbeiten können. Die Fotos können für Netzmodelle verwendet werden, wodurch die Datenverarbeitungsanforderungen in verschiedenen Branchen erfüllt werden.

Spezifikationen

Physischer Parameter	
Gewicht	1,07 kg (Con Bateria)
Batterie	14,8 V 3150 mah
Dauer	150 Minutos
Aufladung	USB-C 30W (schnelles Laden)
Lagerung	256 GB (SD -Karte)

Schutzniveau	IP54
Arbeitstemperatur	-20 °C -55 °C
Transportplattform	Handbuch
Arbeitsmodi	Reiner Slam, Checkpoints und RTK
Lasereinheit	
Erkennungsbereich	40 m@10%, maximale Bereich 70 m
Relative Genauigkeit	1 cm
Absolute Präzision	5 cm
LIDAR FOV	H: 360° - V: 52° H: 360° - V: 52° H: 360° - V: 52°
LIDAR -Klasse	Klasse 1
Punktraten	200.000 Punkte/Sek
GNSS -Einheit (POS)	
RTK	Integriert
RTK -Genauigkeit	H: 0,8 cm 1ppm - v: 1,5 cm 1ppm
Kamera	
Anzahl der Kamera	2
Macht lösen	Insgesamt 24 Millionen Pixel
Einzelkamasauflösungsrate	12 Millionen Bilder
Fotofeld der Sichtwinkel	360 °*270 °
Fotoformat	.png
Daten und Software	
Punktstärke	Innerhalb von 1 cm
Verarbeitungsmethode	Echtzeitlösung/ Postlösung
Absolute Genauigkeit	Besser als 5 cm
Relative Genauigkeit	Besser als 1 cm
Punktwolkenformat	Gemeinsame Formate wie.las, PCD, Ply usw.
Punktwolke	Unterstützen Sie die Vorschau auf farbige Punktwolken
Mobile Software	Unterstützt iOS und Android
Desktop -Software	Unterstützt eine Klickausgabe von Farbpunktwolken
Gebautes Point Cloud -Surfen	Unterstützen Sie Point Cloud und Image Space Association VIE